

Сорокатый Р.В.

Технологический университет
Подолья, г. Хмельницкий,
Украина

ВЕРОЯТНОСТНАЯ МОДЕЛЬ ИЗНАШИВАЕМОГО ТЕЛА

Изучение закономерностей изнашивания показывает, что изменения, которые наблюдаются в трущихся парах, являются стохастическими, а процесс изнашивания, в общем случае, является случайным процессом, что требует, в свою очередь, при построении математической модели изнашивания учитывать случайные вариации процесса.

В данной работе, для построения вероятностной модели изнашиваемого тела использован математический аппарат теории надежности, который в достаточной мере соответствует физике процесса изнашивания.

1. Физическая модель изнашиваемого тела

Рассмотрим изнашиваемое тело, состоящее из "m" слоев, каждый из которых состоит из "n" трибоэлементов (ТЭ) (рис.1).

Предположим, что:

- в процессе изнашивания участвуют все трибоэлементы слоя;

- скорость изнашивания слоя - случайная величина, находящаяся в интервале v_{i1}, \dots, v_{in} , и величины скоростей изнашивания являются соизмеримыми;

- скорость изнашивания трибоэлемента по поверхности - постоянная величина, но изменяется случайным образом в пределах v_{i1}, \dots, v_{in} между трибоэлементами;

- тело изнашивается на величину h , если все трибоэлементы изнашиваются на эту же величину;

- износ i -го из трибоэлементов на величину h приводит к изменению скорости изнашивания оставшихся элементов.

Данной *физической модели* изнашиваемого тела можно поставить в соответствие *модель надежности*, состоящую из двух взаимосвязанных моделей:

- Модель системы-слоя (СС);
- модель системы-тела (СТ).

Поведение *системы-слоя* можно описать, с точки зрения надежности, как поведение системы с зависимыми элементами, т.е.:

- имеется один основной и $n-1$ не равнонадежных в общем случае элемента, находящихся под нагрузкой;

- отказ системы-слоя наступает при отказе всех элементов;

- интенсивности отказов изменяются при выходе из строя любого из элементов.

Поведение *системы-тела* описывается схемой размножения, где поток, переводящий систему из состояния в состояние, определяется через вероятность перехода в глобальное состояние системы-слоя. Граф состояний такой системы представлен на рис. 2.

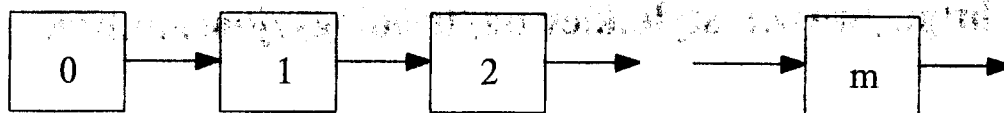


Рис. 2. Граф состояний системы чистого размножения

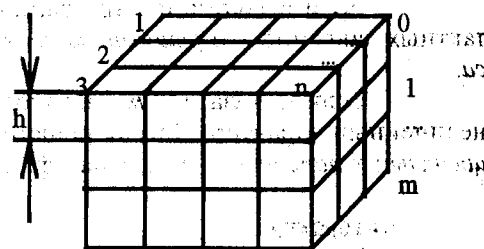


Рис. 1. Схема изнашиваемого тела

2. Вероятностная модель системы-слоя

2.1. Дискретные состояния и непрерывное время

Система состоит из n трибоэлементов, их интенсивности отказов зависят от времени и от числа неотказавших элементов на данный момент времени.

Для построения математической модели системы-слоя воспользуемся методом псевдосостояний [1]. Под псевдосостоянием системы U_k понимается, что в системе работает k трибоэлементов при этом $P_k(t)$ - вероятность того, что в момент времени t работает k элементов. Если количество элементов $k=0$, наступит отказ системы (система-слой перейдет в поглощающее состояние). Граф состояний псевдосистемы представлен на рис.3.

В псевдосостоянии U_k имеется k рабочих элементов, каждый из которых имеет свою интенсивность отказов $\lambda_{i=1...k}(U_k, t)$, зависящую от времени t . Любой из k трибоэлементов в случае отказа может перевести систему-слой в состояние U_{k-1} .

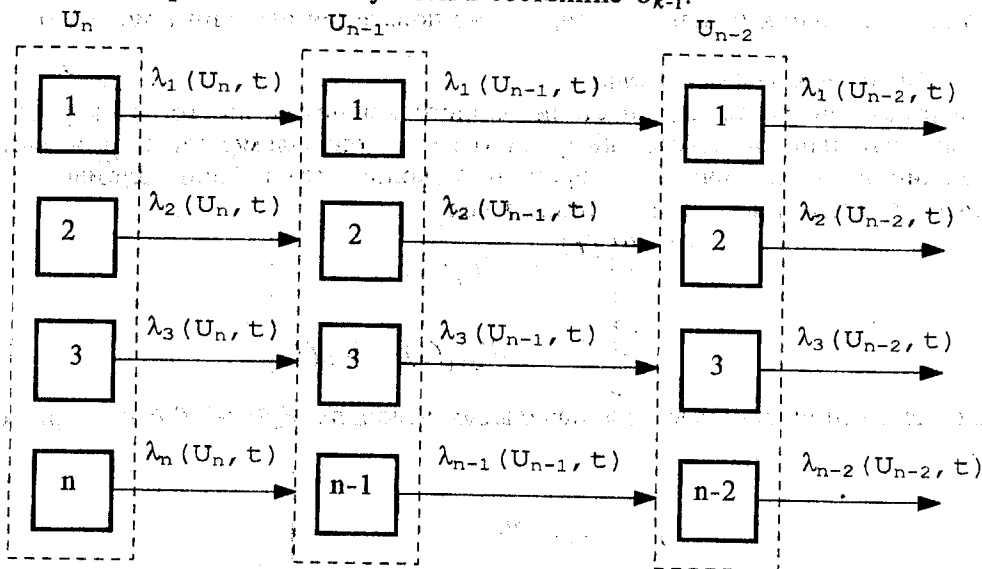


Рис. 3. Граф состояний псевдосистемы

Для описания поведения такого объекта можно составить систему дифференциальных уравнений Колмогорова:

$$\left. \begin{aligned} \frac{dP_n(t)}{dt} &= -\sum_{i=1}^n \lambda_i(U_n, t) P_n(t); \\ \frac{dP_k(t)}{dt} &= \sum_{i=1}^{k+1} \lambda_i(U_{k+1}, t) P_{k+1}(t) - \sum_{i=1}^k \lambda_i(U_k, t) P_k(t); \end{aligned} \right\} \quad (1)$$

где $P_k(t)$ - вероятность нахождения псевдосистемы в U_k состоянии; $\lambda_i(U_k, t)$ - интенсивность отказа i -го элемента ($i=1, \dots, k$) в зависимости от псевдосостояния системы U_k и времени.

Так как в начальный момент времени $t=0$ все элементы слоя находятся в рабочем состоянии, то $P_n(t=0)=1; P_k(t=0)=0$ при $k < n$.

Согласно предельной теореме для суммарного потока [1] система (1) может быть упрощена, если учесть, что $\sum_{i=1}^k \lambda_i(U_k, t) = \Lambda(U_k, t)$, где $\Lambda(U_k, t)$ - суммарный поток отказов, переводящий систему из состояния U_k в состояние U_{k-1} ($k=n, \dots, 0$).

Тогда (1) примет вид:

$$\left. \begin{aligned} \frac{dP_n(t)}{dt} &= -\Lambda(U_n, t) P_n(t); \\ \frac{dP_k(t)}{dt} &= \Lambda(U_{k+1}, t) P_{k+1}(t) - \Lambda(U_k, t) P_k(t) \end{aligned} \right\} \quad (2)$$

где $\Lambda(U_n, t)$ - суммарный поток отказов, переводящий систему из состояния U_n в состояние U_{n-1} ; $\Lambda(U_{k+1}, t)$ - суммарный поток отказов, переводящий систему из состояния U_{k+1} в состояние U_k ; $\Lambda(U_k, t)$ - суммарный поток отказов, переводящий систему из состояния U_k в состояние U_{k-1} .

Использование суммарного потока позволяет перейти к рассмотрению процесса чистой гибели псевдосостояний системы-слоя.

Поведение такой системы описывается системой дифференциальных уравнений (2), решение которой определяется видом функции $\Lambda(U_k, t)$.

Решение системы (2) в аналитической форме пока не получено, если функция $\Lambda(U_k, t)$ задана в общем виде, однако существует ряд частных решений, которые можно использовать при анализе некоторых случаев поведения системы-слоя.

Ниже приведены некоторые из известных решений и проанализирована возможность использования их для моделирования поведения изнашиваемого слоя.

2.1.1. Стационарное изнашивание

Если рассматривается случай стационарного изнашивания, тогда скорость изнашивания, а следовательно, и суммарный поток отказов трибоэлементов слоя является постоянной величиной, не зависящей от времени и количества рабочих элементов слоя, т.е. $\Lambda(U_n, t) = \text{const} = \Lambda$. Тогда уравнения (2) примут вид:

$$\left. \begin{aligned} \frac{dP_n(t)}{dt} &= -\Lambda P_n(t); \\ \frac{dP_k(t)}{dt} &= \Lambda P_{k+1}(t) - \Lambda P_k(t) \end{aligned} \right\} \quad (3)$$

Решение данной системы при начальных условиях $P_n(0)=1; P_k(0)=0$ при $k < n$ имеет вид [1]:

$$\left. \begin{aligned} P_n(t) &= e^{-\Lambda t}; \\ P_k(t) &= \frac{(\Lambda t)^{n-k}}{(n-k)!} e^{-\Lambda t}; \\ P_0(t) &= 1 - \sum_{k=1}^n \frac{(\Lambda t)^{n-k}}{(n-k)!} e^{-\Lambda t} \end{aligned} \right\} \quad (4)$$

Математическое ожидание k -го состояния - $E(n-k) = \Lambda t$, дисперсия - $D(n-k) = \Lambda t$.

2.1.2. Нестационарное изнашивание

Анализируя поведение изнашиваемого слоя при нестационарном процессе изнашивания, следует рассматривать несколько случаев:

1. *Скорость изнашивания трибоэлементов не зависит от того, сколько трибоэлементов работает, а зависит только от времени работы.*

Тогда суммарный поток отказов системы-слоя является только функцией времени и не зависит от состояния системы U_k .

Система уравнений (2) для данного случая примет вид:

$$\left. \begin{aligned} \frac{dP_n(t)}{dt} &= -\Lambda(t)P_n(t); \\ \frac{dP_k(t)}{dt} &= \Lambda(t)P_{k+1}(t) - \Lambda(t)P_k(t) \end{aligned} \right\} \quad (5)$$

Начальные условия: $P_n(0)=1; P_k(0)=0$ при $k < n$.

Согласно предельной теоремы суммарного потока, $\Lambda(t)$ будет представлять собой нестационарный поток Пуассона.

Решение системы (5) имеет вид [1]:

$$\left. \begin{aligned} P_k(t) &= \frac{a(t)^{n-k}}{(n-k)!} e^{-a(t)}; \\ P_n(t) &= e^{-a(t)}; \\ P_0(t) &= 1 - \sum_{k=1}^n \frac{a(t)^{n-k}}{(n-k)!} e^{-a(t)} \end{aligned} \right\} \quad (6)$$

где $a(t) = \int_0^t \Lambda(t) dt$ - параметр закона.

2. Скорости изнашивания трибоэлементов слоя не зависят от времени, а зависят только от количества работающих элементов в заданный момент времени.

При этом, если интенсивности отказов элементов при k работающих элементах $\lambda_i(U_k)$ выражаются через интенсивности отказов элементов в начальный момент времени $\lambda_i(U_n)$ в виде:

$$\lambda_i(U_k) = k\lambda_i(U_n),$$

то система уравнений (1) примет вид:

$$\left. \begin{aligned} \frac{dP_n(t)}{dt} &= -\sum_{i=1}^n n\lambda_i(U_n)P_n(t); \\ \frac{dP_k(t)}{dt} &= \sum_{i=1}^{k+1} (k+1)\lambda_i(U_n)P_{k+1}(t) - \sum_{i=1}^k k\lambda_i(U_n)P_k(t); \end{aligned} \right\} \quad (7)$$

С учетом суммарного потока система (7) примет вид:

$$\left. \begin{aligned} \frac{dP_n(t)}{dt} &= -k\Lambda P_n(t) \\ \frac{dP_k(t)}{dt} &= (k+1)\Lambda P_{k+1}(t) - k\Lambda P_k(t) \end{aligned} \right\} \quad (8)$$

где Λ - суммарный поток в начальный момент времени в состоянии U_k . Таким образом, $\Lambda_k = k\Lambda$, тогда система (8) имеет решение [1]:

$$\left. \begin{aligned} P_n(t) &= e^{-n\Lambda t}, \\ P_{n-k}(t) &= \frac{\Lambda^k n!}{(n-k)! \Lambda^k} \frac{1}{\sum_{l=0}^k \prod_{h=0}^k (i-h) / (i-l)} \frac{e^{-(n-l)\Lambda t}}{\sum_{l=0}^k \prod_{h=0}^k (i-h) / (i-l)}, \\ P_0(t) &= 1 - \sum_{k=0}^{n-1} P_{n-k}(t) \end{aligned} \right\} \quad (9)$$

Математическое ожидание: $M(k) = \sum_{k=1}^n kP_k(t)$

Дисперсия: $D(k) = \sum_{k=1}^n k^2 P_k(t) - \left(\sum_{k=1}^n kP_k(t) \right)^2$

3. Скорости изнашивания трибоэлементов являются функциями времени и количества работающих элементов.

Если суммарный поток отказов элементов в зависимости от времени и количества работающих элементов выражается через суммарный поток отказов в начальный момент времени в виде:

$$\Lambda(U_k, t) = \frac{\Lambda(U_n) + at}{1 + at},$$

где $\Lambda(U_n)$ - суммарная интенсивность потока в начальный момент времени в состоянии U_n ; a - величина, постоянная для данных условий и определяющая значение $\Lambda(U_k, t)$ от состояния U_k и времени, то решение системы (2) в этом случае имеет вид процесса Пойа для гибели [1]:

$$P_n(t) = (1 + \Lambda(U_n)at)^{-1/a};$$

$$P_k(t) = (\Lambda(U_n)t)^{n-k} (1 + \Lambda(U_n)at)^{-(n-k)-1/a} \frac{(1+a)(1+2a)\dots(1+(n-k-1)a)}{(n-k)!}; \quad (10)$$

$$P_0(t) = 1 - \sum_{k=1}^n (\Lambda(U_n)t)^{n-k} (1 + \Lambda(U_n)at)^{-(n-k)-1/a} \frac{(1+a)(1+2a)\dots(1+(n-k-1)a)}{(n-k)!}.$$

Таким образом, первоначальная задача для системы с зависимыми элементами свелась к задаче о процессе чистой гибели псевдосостояний системы U_k путем использования предельной теоремы потоков. В зависимости от вида функции интенсивности суммарного потока отказов $\Lambda(U_k, t)$ приведены некоторые известные частные решения системы уравнений Колмогорова. Естественно, что приведенные выше решения не могут удовлетворить всего многообразия условий функционирования трибосистем и зависимости скоростей изнашивания трибоэлементов будут иметь более сложный вид. В этом случае для решения системы уравнений (1) необходимо прибегнуть к численным методам решения дифференциальных уравнений. Однако более целесообразно перейти в данном случае от рассмотрения случайных процессов с непрерывным временем и дискретными состояниями к рассмотрению случайных процессов с дискретным временем и состояниями, что позволит описать данную задачу с помощью математического аппарата цепей Маркова.

2.2. Дискретное время и состояния

Переход от построения моделей изнашиваемого тела с помощью случайных процессов с дискретными состояниями и непрерывным временем к построению моделей в дискретном времени и состояниях обусловлены не только простотой численной реализации на ЭВМ и возможностью получения решения, не накладывая ограничения на вид зависимостей, описывающих потоки отказов, но и тем, что эволюция процессов накопления трибоповреждений наилучшим образом описывается как функция числа циклов нагружений, которым подверглась система.

2.2.1. Общие положения

Как и в случае с непрерывным временем, трибоэлемент может находиться в одном из 2-х состояний: - рабочем состоянии - 0 и состоянии отказа - 1 с вероятностью, которая определяется через скорость изнашивания трибоэлемента [2].

Для представления поведения трибоэлемента в виде марковской цепи с дискретным временем можно воспользоваться "моделью удара" [3], которая применительно к данному случаю формулируется следующим образом:

- в начальном состоянии трибоэлемент находится в состоянии рабочем;
- в период цикла нагружения происходит удар; если сила удара ниже некоторого уровня, то отказ элемента не наступает, если сила удара превысила заданный уровень - происходит отказ трибоэлемента (переходит в поглощающее состояние).

Цикл нагружения (ЦН) - это повторяющийся период функционирования изделия, в течение которого может возникнуть отказ трибоэлемента. Циклами нагружения можно измерять время, которое в данном случае дискретно. "Модель удара" позволяет с помощью допущения, что отказ трибоэлемента возможен только в период ЦН, представить процесс изнашивания в дискретном времени. Это ограничение не приводит к потерям в

физике процесса, зато дает преимущества в вычислительном алгоритме.

2.2.2. Математическая модель

Как и в случае непрерывного времени, требования к системе не меняются, т. е. система состоит из n в общем случае не равнонадежных элементов, вероятности отказов элементов, зависят от времени и числа неотказавших элементов на данный момент. Система имеет U_k псевдосостояний, каждое псевдосостояние имеет k ($k = n, \dots, 0$) элементов, отказ любого из них может перевести псевдосистему в состояние U_{k-1} .

Совокупность состояний псевдосистемы U_n, U_{n-1}, \dots, U_0 образуют схему гибели (рис.4).

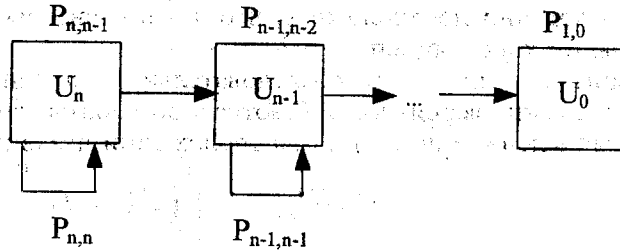


Рис.4. Схема гибели

В общем случае, процесс чистой гибели, состоящий из псевдосостояний U_n, U_{n-1}, \dots, U_0 не будет марковским процессом, однако его можно описать с помощью марковского процесса [1] с дискретным временем и состояниями.

Для этого необходимо составить:

- вектор начальных состояний;
- матрицу переходных вероятностей (МПВ).

1. Вектор начальных состояний псевдосистемы, исходя из допущения, что все трибоэлементы находятся в рабочем состоянии 0 в начальный момент времени, имеет вид:

$$[P_0]^{cc} = [1, 0, 0, \dots, 0].$$

2. Матрица переходных вероятностей для данного случая:

$$[P]^{cc} = \begin{bmatrix} P_{nn}(U_n, t) & P_{n,n-1}(U_n, t) & \dots & 0 & \dots & 0 \\ 0 & P_{n-1,n-1}(U_{n-1}, t) & P_{n-1,n-2}(U_{n-1}, t) & \dots & 0 & \\ 0 & 0 & \dots & \dots & \dots & 0 \\ 0 & 0 & \dots & \dots & \dots & 1 \end{bmatrix} \quad (11)$$

Безусловная вероятность нахождения СС в том или ином состоянии, что равнозначно количеству работающих трибоэлементов СС, в некоторый момент времени:

$$[T_t]^{cc} = [T_{t-1}] [P_t] \quad (12)$$

Компоненты матрицы переходных вероятностей (11) можно найти, проанализировав поведение трибоэлементов псевдосистемы в состояниях U_n, U_{n-1}, \dots, U_0 .

Согласно п.2.1, любой из k трибоэлементов в случае отказа может перевести псевдосистему в состояние U_{k-1} , т.е. в псевдосостоянии трибоэлементы образуют цепь последовательно соединенных (в смысле надежности) элементов.

Вероятность безотказной работы цепи ТЭ в псевдосостояниях даст значение компонентов матрицы переходных вероятностей $P_{k,k}(U_k, t)$, зная которые, можно найти из условия $P_{k,k}(U_k, t) + P_{k,k-1}(U_k, t) = 1$ условные вероятности переходов $P_{k,k-1}(U_k, t)$.

Для нахождения вероятности безотказной работы цепи ТЭ в псевдосостоянии необходимо проанализировать 2 случая:

- ТЭ в псевдосостоянии независимы в смысле надежности, т.е. вероятности отказов ТЭ в псевдосостоянии не связаны между собой функциональной связью;

- ТЭ в псевдосостоянии зависимы, т.е. имеют корреляционную связь.

В случае независимости ТЭ вероятность безотказной работы цепи ТЭ в псевдосостоянии определится:

$$P_{k,k}(U_k, t) = \prod_{i=1}^k P_i(U_k, t), \quad (13)$$

где $P_i(U_k, t)$ -вероятность безотказной работы трибоэлементов состояния U_k в момент времени t .

Предположение о независимости ТЭ в псевдосостоянии упрощает задачу, однако может привести к некоторому искажению результатов. Работоспособность трибоэлементов оценивается при одновременном воздействии одних и тех же факторов, что приводит к одновременному повышению надежности трибоэлементов, кроме того для оценки надежности отдельно взятых трибоэлементов используются одни и те же статистические данные, что может привести к одновременному завышению или занижению показателей надежности. Поэтому логично предположить, что ТЭ в псевдосостоянии являются зависимыми с положительной корреляцией.

Исходя из вышесказанного, для последовательного соединения зависимых трибоэлементов истинное значение вероятности безотказной работы цепи будет выше, чем значение вероятности, вычисленное по (13), в предположении независимости, т.е:

$$P_{k,k}(U_k, t) \geq \prod_{i=1}^k P_i(U_k, t) \quad (14)$$

Зависимость (13) является нижней оценкой истинного значения $P_{k,k}(U_k, t)$.

Для определения вероятности безотказной работы $P_i(U_k, t)$ отдельно взятого ТЭ состояния U_k в момент времени t воспользуемся "моделью удара", которая позволяет использовать математический аппарат цепей Маркова.

В начальный момент времени все ТЭ находятся, согласно допущению, в рабочем состоянии - 0, поэтому вектор начальных состояний для ТЭ имеет вид: $[P_0] = [1, 0]$.

Поведение ТЭ описывается МПВ с единичными скачками вверх и наличием поглощающего состояния, т.к. ТЭ, попав в состояние отказа - 1, больше в работе не участвует.

Тогда МПВ j -го ТЭ в момент времени t , если система-слой находится в состоянии U_k , имеет вид:

$$[P_j(U_k, t)] = \begin{bmatrix} P_{0,0}(U_k, t) & P_{0,1}(U_k, t) \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \quad (15)$$

Безусловная вероятность нахождения j -го ТЭ в момент времени t для U_k состояния системы слоя определится по выражению:

$$[T_j(U_k, t)] = [T_j(U_k, t)] [P_j(U_k, t)]. \quad (16)$$

Компоненты МПВ ТЭ или условные вероятности перехода ТЭ из состояния 0 в состояние 1 определяются через скорости изнашивания ТЭ [3].

Вероятность безотказной работы ТЭ определяется как безусловная вероятность нахождения его в 0-состоянии из выражения (16).

Подставив результат в выражение (14), определяются компоненты (условные вероятности) МПВ псевдосистемы (11). Зависимость (12) дает безусловные вероятности нахождения системы слоя в том или ином состоянии. Вероятность нахождения псевдосистемы в состоянии U_0 (поглощающее) является вероятностью отказа системы-слоя.

Определив вероятность отказа системы-слоя можно перейти к построению модели системы тела (СТ).

3. Вероятностная модель системы тела

Изнашиваемое тело можно представить в виде системы с $m+1$ (m - количество слоев) состояниями. Изнашивание такой системы будет представлять собой случайное одно-стороннее движение скачками величиной h , равной высоте слоя. Последовательное движение системы-тела из состояния 0 в состояние m можно описать схемой чистого раз-множения.

Поток, переводящий СТ из одного состояния в другое, определяется через вероятности перехода в поглощающее состояние соответствующей системы слоя. Для описания поведения такой системы-тела воспользуемся системой дифференциальных уравнений Колмогорова (17). Причем ограничение, накладываемое в таких случаях на независимость от предыстории, не является обязательным. Вводя в состав параметров, характеризующих

настоящее состояние системы, те параметры из прошлого, от которых зависит будущее, можно "маркивизировать" и многие не марковские случайные процессы [1]:

$$\left. \begin{aligned} \frac{dP_n(t)}{dt} &= -\lambda_n(t)P_n(t) + \lambda_{n-1}(t)P_{n-1}(t), \quad n > 1 \\ \frac{dP_0(t)}{dt} &= -\lambda_0(t)P_0(t) \end{aligned} \right\} \quad (17)$$

Решение системы (17) определяется видом $\lambda_n(t)$. Для некоторых частных случаев имеется ряд решений, в частности, приведенных в работе [1], однако они не могут удовлетворить всего многообразия поведения трибоэлементов и соответствующие зависимости скоростей изнашивания будут иметь более сложный вид, чем те, для которых приведены решения в [1]. Поэтому для построения математической модели изнашиваемого тела целесообразно представить модель в дискретном времени:

Используя выкладки п. 2.2.1, можно сказать, что переход системы-тела в следующее состояние будет происходить в период ЦН, в момент, когда СС перейдет в поглощающее состояние с вероятностью отказа соответствующей СС.

Вектор начальных состояний СТ, исходя из допущений, имеет вид: $[P_0]^{cm} = [1, 0, \dots, 0]$.

Для описания поведения СТ используется МПВ с единичными скачками вверх и наличием поглощающего состояния, т.к. h выбирается из условия, что вероятность перехода системы в период ЦН в более высокое состояние, чем следующее, имеет более высокий порядок малости, кроме того, износ m -го слоя означает отказ СТ (достижение предельной величины износа) или переход в поглощающее состояние.

$$[P]^{cm} = \begin{bmatrix} P_{1,1}(t) & P_{1,2}(t) & 0 & \dots & 0 \\ 0 & P_{2,2}(t) & P_{2,3}(t) & \dots & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & 0 \\ & & & P_{m-1,m-1}(t) & P_{m-1,m}(t) \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 \end{bmatrix} \quad (18)$$

Безусловная вероятность нахождения системы-тела в том или ином состоянии определяется:

$$[T_i]^{cm} = [T_{i-1}] [P]^{cm} \quad (19)$$

А вероятность нахождения системы в поглощающем m -состоянии и будет вероятностью износа тела на допустимую величину.

Литература

1. Вентцель Е.С., Овчаров Л.А. Теория случайных процессов и ее инженерные приложения. - М.: Наука, 1991.
2. Сорокатый Р.В., Кузьменко А.Г. Определение параметров модели процессов изнашивания представляемых в виде цепи Маркова // Проблемы трения и изнашивания. - 1995. - №1.
3. Богданов Дж., Козин Ф. Вероятностные модели накопления повреждений. Пер. с англ. - М.: Мир, 1989.